

## مثلث واجزای آن

اکنون به کاربردهای اعداد مختلط در هندسه مسطحه می‌پردازیم. یک مطلب مهم که باید به خاطر داشته باشیم این است که اعداد مختلط فقط بردار نیستند، و می‌توانند در یکدیگر ضرب شوند. در کاربردهای اعداد مختلط در هندسه، از این ویژگی کاملاً استفاده خواهیم کرد. بویژه در حل برخی از نمونه‌های مسائل، اعداد مختلط کارایی زیادی دارند، اما ممکن است در برخی مسائل، ه با روش‌های مقدماتی قابل حل هستند، دست و پاگیر باشند.

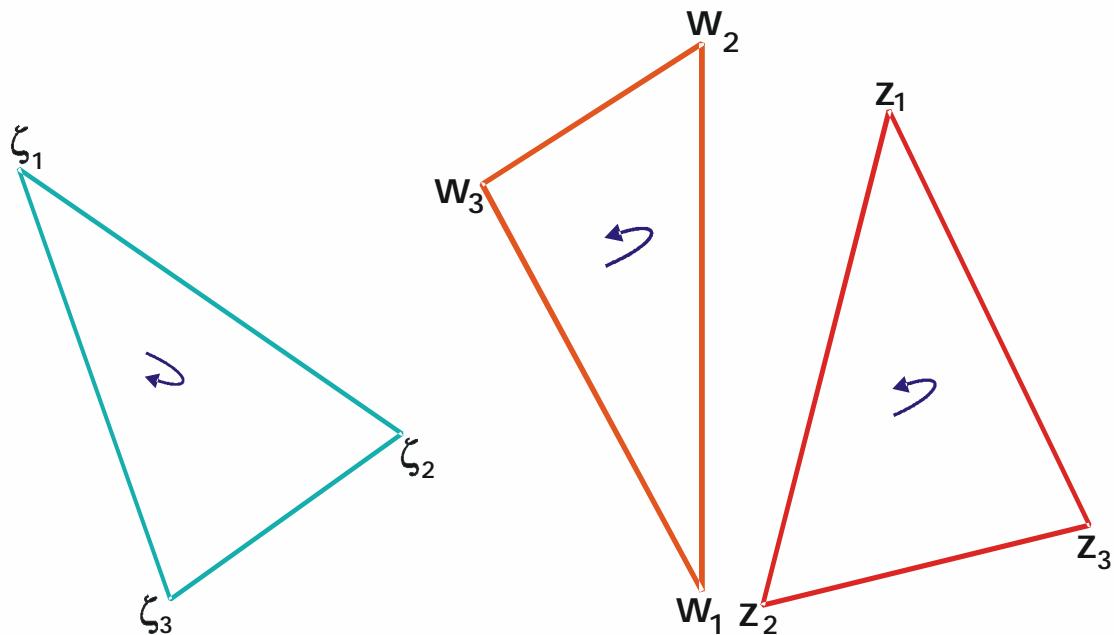
در هندسه مقدماتی، مثلثها در حکم بلوکهای ساختمانی هستند و موضوع قابلیت انطباق و مشابهت در آنها اساسی ترین مفاهیم هستند. مطلب را از شرایط تشابه دو مثلث، بر حسب اعداد مختلف آغاز می‌کنیم. ابتدا به ذکر قراردادهای نمادی و مرور برخی نکات می‌پردازیم. در سراسر این فصل  $w_k$  می‌گوییم  $\Delta z_1 z_2 z_3$  با  $\Delta w_1 w_2 w_3$  متشابه است اگر، و فقط اگر، دو مثلث در زاویه  $z_k$  با زاویه  $w_k$  برابر (و در نتیجه  $z_k = 1,2,3$ ،  $w_k$  متناظر با هر دو ساعتسو یا هر دو پادساعتسو) باشند و می‌نویسیم

$$\Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3$$

و چنانچه در خلاف جهت یکدیگر (یکی ساعتسو و دیگری پادساعتسو) باشند، می‌نویسیم:

$$\Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3 \quad (\text{در جهت عکس})$$

توجه داشته باشید که باز هم  $z_k$  باید متناظر با  $w_k$  ( $k = 1,2,3$ ) باشد.



شکل ۱

طبق معمول، نمادهای  $\parallel, \perp$  را به ترتیب برای نمودن توازی دو خط (پاره خط یا بردار) و تعامد

آنها به کار می‌بریم.

چون به ازای نقاط متمایز  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{C}$

$$\arg \frac{\beta - \alpha}{\gamma - \alpha} = \arg(\beta - \alpha) - \arg(\gamma - \alpha) = ^1 \overrightarrow{\alpha\beta} \quad \text{زاویه جهت دار بردار, } \overrightarrow{\alpha\gamma} \text{ با بردار}$$

$$\gamma, \beta, \alpha \Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\gamma - \alpha} \in i$$

$$\Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\gamma - \alpha} = \frac{\bar{\beta} - \bar{\alpha}}{\bar{\gamma} - \bar{\alpha}}$$

و

$$\overrightarrow{\alpha\beta} \perp \overrightarrow{\alpha\gamma} \Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\gamma - \alpha}$$

انگاری محض است

$$\Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\gamma - \alpha} + \frac{\bar{\beta} - \bar{\alpha}}{\bar{\gamma} - \bar{\alpha}}$$

و کلیتر بگوییم به ازای چهار نقطه متمایز  $\alpha, \beta, \gamma, \delta \in \mathbb{C}$

$$\vec{\alpha}\vec{\beta} // \vec{\gamma}\vec{\delta} \Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\delta - \gamma} \in i$$

$$\Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\delta - \gamma} = \frac{\bar{\beta} - \bar{\alpha}}{\bar{\delta} - \bar{\gamma}}$$

وانگهی  $\vec{\alpha}\vec{\beta}, \vec{\gamma}\vec{\delta}$  همجهت ( یا مختلف الجهت ) هستند، اگر و فقط اگر،  $\frac{\beta - \alpha}{\delta - \gamma}$  عدد حقیقی مثبت ( یا

منفی ) باشد؛ و

$$\vec{\alpha}\vec{\beta} \perp \vec{\gamma}\vec{\delta} \Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\delta - \gamma}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\beta - \alpha}{\delta - \gamma} + \frac{\bar{\beta} - \bar{\alpha}}{\bar{\delta} - \bar{\gamma}} = 0$$

در نتیجه، هر گاه  $\alpha\beta \neq 0$ ، آنگاه

$$|\alpha + \beta| = |\alpha| + |\beta| \Leftrightarrow \frac{\alpha}{\beta} \in i \quad \frac{\alpha}{\beta} > 0$$

$$\Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3$$

قضیه ۱.

$$\Leftrightarrow \frac{z_2 - z_1}{z_3 - z_1} = \frac{w_2 - w_1}{w_3 - w_1}$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} z_1 & w_1 & 1 \\ z_2 & w_2 & 1 \\ z_3 & w_3 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

**برهان.** دو مثلث فقط و فقط هنگامی متشابه اند که نسبتهای دو ضلع متناظر شان برابر و زوایای

(متناظر) بین آنها نیز برابر باشند (از جمله جهت آنها یکی باشد). از این رو

$$\Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3$$

$$\Leftrightarrow \left| \frac{z_2 - z_1}{z_3 - z_1} \right| = \left| \frac{w_2 - w_1}{w_3 - w_1} \right| \quad , \quad \arg \frac{z_2 - z_1}{z_3 - z_1} = \arg \frac{w_2 - w_1}{w_3 - w_1}$$

$$\Leftrightarrow \frac{z_2 - z_1}{z_3 - z_1} = \frac{w_2 - w_1}{w_3 - w_1}$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} z_1 & w_1 & 1 \\ z_2 & w_2 & 1 \\ z_3 & w_3 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$\Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3$  (در جهت عکس)

فرع ۱

$$\Leftrightarrow \frac{z_2 - z_1}{z_3 - z_1} = \frac{\bar{w}_2 - \bar{w}_1}{\bar{w}_3 - \bar{w}_1}$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} z_1 & \bar{w}_1 & 1 \\ z_2 & \bar{w}_2 & 1 \\ z_3 & \bar{w}_3 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

**Q**  $\Delta \bar{w}_1 \bar{w}_2 \bar{w}_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3$  (در جهت عکس)

برهان.

▪  $\therefore \Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta w_1 w_2 w_3$  (در جهت عکس)  $\Leftrightarrow \Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta \bar{w}_1 \bar{w}_2 \bar{w}_3$

**مثال ۱.** سه نقطه  $z_3, z_2, z_1$  همخط اند.

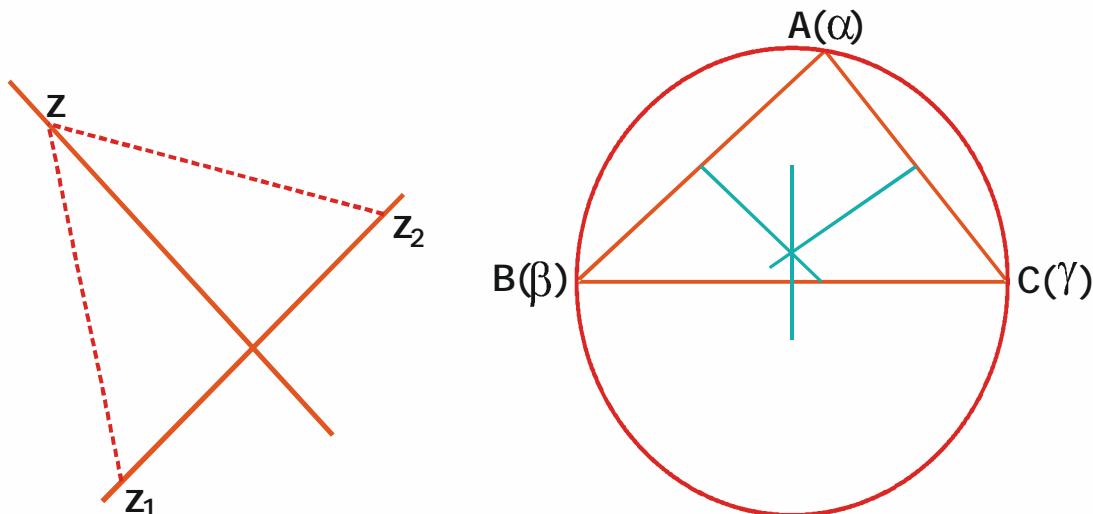
$$\Leftrightarrow \Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta \bar{z}_1 \bar{z}_2 \bar{z}_3$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} z_1 & \bar{z}_1 & 1 \\ z_2 & \bar{z}_2 & 1 \\ z_3 & \bar{z}_3 & 1 \end{vmatrix}$$

**مثال ۲.** دو نقطه متمایز  $z_1, z_2$  داده شده اند. پیدا کنید معادلات:

**الف.** خطی را که از  $z_1, z_2$  می‌گذرد.

**ب.** عمود منصف پاره خطی را که از نقاط  $z_1, z_2$  می‌گذرد.



شکل ۲

جوابها.

$$\begin{vmatrix} z & \bar{z} & 1 \\ z_1 & \bar{z}_1 & 1 \\ z_2 & \bar{z}_2 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

**الف.**

$$\begin{vmatrix} z & \bar{z} & 1 \\ z_1 & \bar{z}_2 & 1 \\ z_2 & \bar{z}_1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

**ب.**

**مثال ۳.** متساوی الاضلاع است  $\Delta z_1 z_2 z_3$

$$\Leftrightarrow \Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta z_3 z_1 z_2$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} z_1 & z_3 & 1 \\ z_2 & z_1 & 1 \\ z_3 & z_2 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow z_1^2 + z_2^2 + z_3^2 - z_2 z_3 - z_3 z_1 - z_1 z_2 = 0$$

$$\Leftrightarrow (z_1 + wz_2 + w^2 z_3) \cdot (z_1 + w^2 z_2 + wz_3) = 0 \quad (w^2 + w + 1 = 0)$$

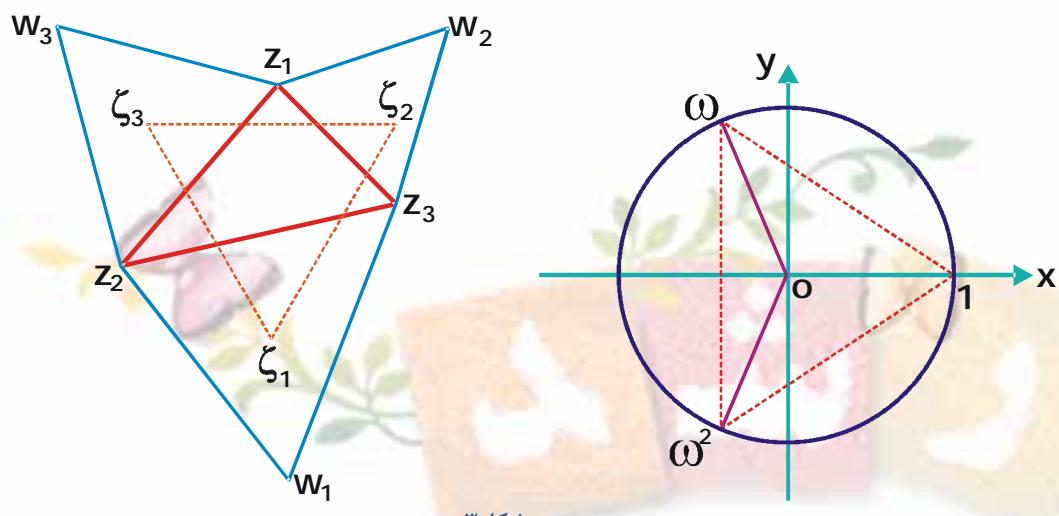
$$\Leftrightarrow z_1 + wz_2 + w^2 z_3 = 0 \quad \text{یا} \quad z_1 + w^2 z_2 + wz_3 = 0$$

$$\Leftrightarrow \Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta 1 w w^2 \quad \text{یا} \quad \Delta z_1 z_2 z_3 \sim \Delta 1 w^2 w$$

**مثال ۴.** (ناپلئون) بر هر یک از اضلاع یک مثلث و در خارج آن، مثلث متساوی الاضلاعی

می‌سازیم. مرکزوارهای این سه مثلث متساوی الاضلاع راسهای یک مثلث متساوی الاضلاع هستند.

برهان.  $\Delta z_1 z_2 z_3$  را مثلث مفروض و



شکل ۳

$$\Delta w_1 z_3 z_2 - \Delta z_3 w_2 z_1, \quad \Delta z_2 z_1 w_3$$

را مثلثهای متساوی الاضلاع مورد نظر همجهت، مثلاً با  $\Delta lww^2$  که در آن  $w^2 + w + 1 = 0$

مرکزوارهای  $\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3$  می‌گیریم. پس

$$w_1 + wz_3 + w^2 z_2 = 0,$$

$$z_3 + ww_2 + w^2 z_1 = 0,$$

$$z_2 + wz_1 + w^2 w_3 = 0$$

پس برای اثبات متساوی الاضلاع بودن  $\Delta \zeta_3, \zeta_2, \zeta_1$  عبارت  $\zeta_1 + w\zeta_2 + w^2 \zeta_3$  را حساب می‌کنیم

$$\zeta_1 + w\zeta_2 + w^2 \zeta_3$$

$$= \frac{1}{3}(w_1 + z_3 + z_2) + \frac{w}{3}(z_3 + w_2 + z_1) + \frac{w^2}{3}(z_2 + z_1 + w_3)$$

$$= \frac{1}{3} \left\{ (w_1 + wz_3 + w^2 z_2) + (z_3 + ww_2 + w^2 z_1) + (z_2 + wz_1 + w^2 w_3) \right\}$$

$$= 0$$

بنابراین  $\Delta \zeta_3, \zeta_2, \zeta_1$  یک مثلث متساوی الاضلاع است.

**برهان دیگر.** چون  $\Delta lww^2 \sim \Delta O1w$  داریم

$$\begin{vmatrix} \zeta_1 & 0 & 1 \\ z_3 & 1 & 1 \\ z_2 & w & 1 \end{vmatrix} = 0$$

يعني

$$(1-w)\zeta_1 - z_2 + wz_3 = 0$$

$$\therefore \zeta_1 = \frac{z_2 - wz_3}{1-w}$$

همین طور

$$\zeta_2 = \frac{z_3 - wz_1}{1-w}, \quad \zeta_3 = \frac{z_1 - wz_2}{1-w}$$

$$\therefore \zeta_1 + w\zeta_2 + w^2\zeta_3 = \frac{1}{1-w} \left\{ (z_2 - wz_3) + w(z_3 - wz_1) + w^2(z_1 - wz_2) \right\}$$

$$= 0$$

قضیه بالا را عموماً به ناپلئون نسبت می‌دهند. مشهور است که ناپلئون مدرسه پلی تکنیک را در ۱۷۹۴ تاسیس نمود بسیاری از ریاضیدانان فرانسوی را در اوائل سده نوزدهم در آنجا گرد آورد. بسیارند کسانی که هنوز هم تردید دارند که ناپلئون آنقدر هندسه می‌دانسته که این قضیه را کشف کند. اتفاقاً ناپلئون بناپارت یکی از معدود کسانی در تاریخ معاصر است که به نام (نه به لقب) شناخته شده است. گالیلئو گالیله (۱۵۶۴ – ۱۶۴۲) نمونه دیگری از آنهاست.

