

در این بخش می‌خواهیم کاربردهای مشتق و قواعدی را که برای آن بیان کرده‌ایم را ارائه دهیم.

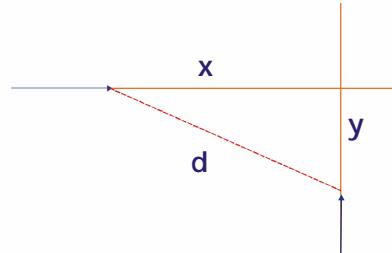
اگر یادتان باشد مشتق را به گونه‌ای با سرعت لحظه‌ای تعریف کردیم. یعنی مشتق را آهنگ تغییرات نامیدیم. این از اساسی‌ترین کاربردهای مشتق بخصوص در مکانیک است.

آهنگهای تغییرات^۱:

مثال. دو متحرک عمود بر راستای یکدیگر در حال حرکت هستند. در لحظه‌ای فاصله آنها از

تقاطع مسیرشان ۳ و ۴ کیلومتر است. سرعت هر کدام هم $\frac{km}{h}$ ۳۰ است. فاصله این دو متحرک با چه

آهنگی نسبت به زمان تغییر می‌کند؟



حل.

$$d = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \text{یا} \quad d^2 = x^2 + y^2$$

طبق قواعد مشتق‌گیری

$$(d^2) = (x^2 + y^2) \Rightarrow 2d\dot{d} = 2x\dot{x} + 2y\dot{y}.$$

$$\Rightarrow \dot{d} = \frac{x\dot{x} + y\dot{y}}{d} = \frac{x\dot{x} + y\dot{y}}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

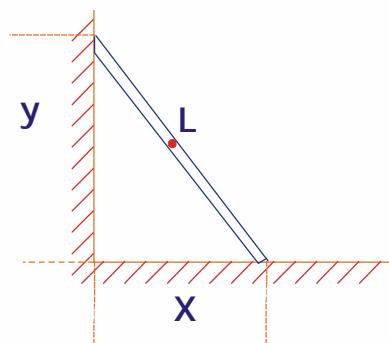
در مسئله ما

$$\begin{cases} x = -4 \text{ km} & \dot{x} = 30 \text{ km/h} \\ y = -3 \text{ km} & \dot{y} = 30 \text{ km/h} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \dot{d} = -\frac{4 \times 30 + 3 \times 30}{5} = \frac{-7}{5} \times 30 = -42 \text{ km/h}$$

مثال. نرده‌بانی به طول 1 به دیواری تکیه داده است. با ضربه‌ای شروع به افتادن می‌کند بگونه‌ای

که دو طرف آن از زمین و دیوار جدا نشود.



هنگامی که نقاط اتکا آن با زمین و دیوار x و y هستند و سرعت پیشروی پایه آن روی زمین \dot{x}

باشد \dot{y} (سرعت سر آن روی دیوار) چقدر خواهد بود؟ سرعت مرکز آن چگونه خواهد بود؟

حل.

$$I^2 = x^2 + y^2 \Rightarrow 2I\dot{I} = 2x\dot{x} + 2y\dot{y}$$

اما می‌دانیم که $\frac{y}{x} = -\frac{x}{y}$ است زیرا طول نردهان تغییر نمی‌یابد. پس:

در مورد سرعت مرکز آن ابتدا مختصات مرکز را برحسب y و x می‌نویسیم آنگاه دیگر مسئله

ساده می‌شود:

$$X = \frac{x}{2}, \quad Y = \frac{y}{2},$$

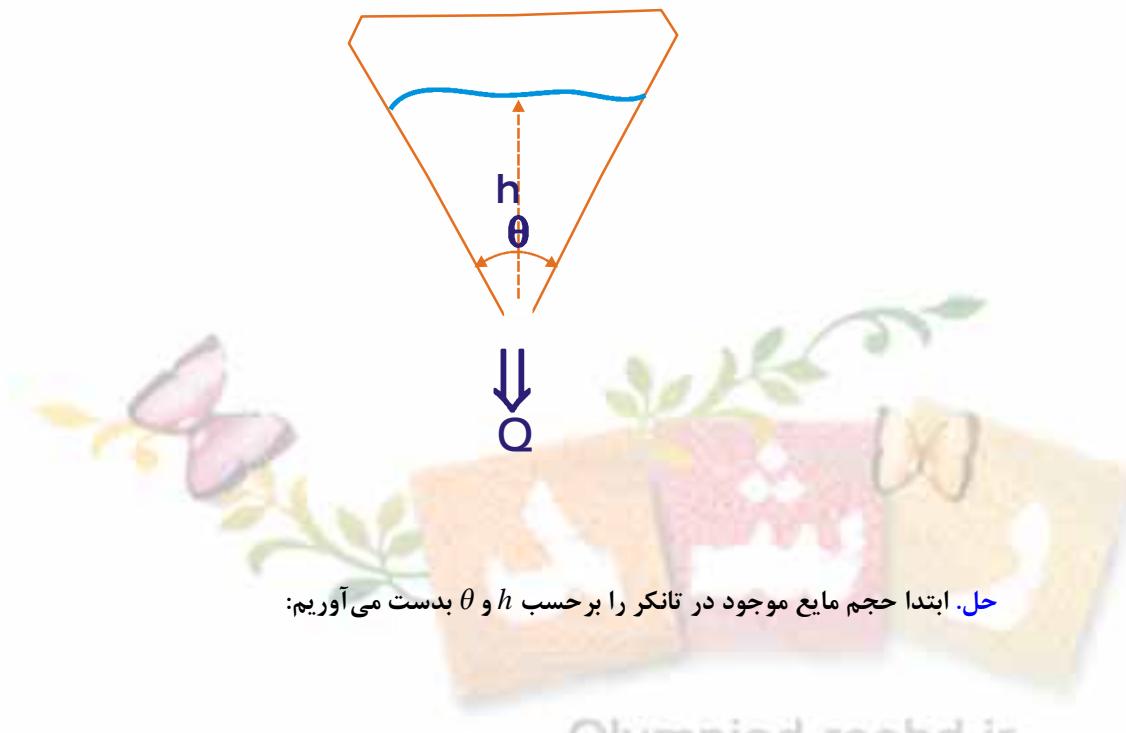
$$\Rightarrow X' = \frac{x}{2}, \quad Y' = \frac{y}{2} = -\frac{x}{y} \frac{x}{2}$$

$$V = \sqrt{X'^2 + Y'^2} = \sqrt{1 + \left(\frac{x}{y}\right)^2} \quad \left|\frac{x}{2}\right| = \frac{1}{2y} |x|$$

مثال. تانکری مخروطی شکل با زاویه رأس θ داریم که از انتهای آن مایع درون آن با سرعت Q

لیتر بر ثانیه خارج می‌شود. در زمانی که ارتفاع مایع در آن h است، سطح مایع با چه سرعتی در تانکر

پایین می‌رود؟



$$V(h) = \frac{1}{3} \pi r^2 h \quad \text{و} \quad r(h) = h \tan \frac{\theta}{2}$$

$$= \frac{1}{3} \pi \tan \frac{\theta}{2} h^3$$

$$V = \frac{\pi}{3} \tan \frac{\theta}{2} 3h^2 R$$

$$-Q = V = \pi \tan \frac{\theta}{2} h^2 R$$

$$\Rightarrow R = \frac{-\cot \frac{\theta}{2}}{\pi h^2} Q$$

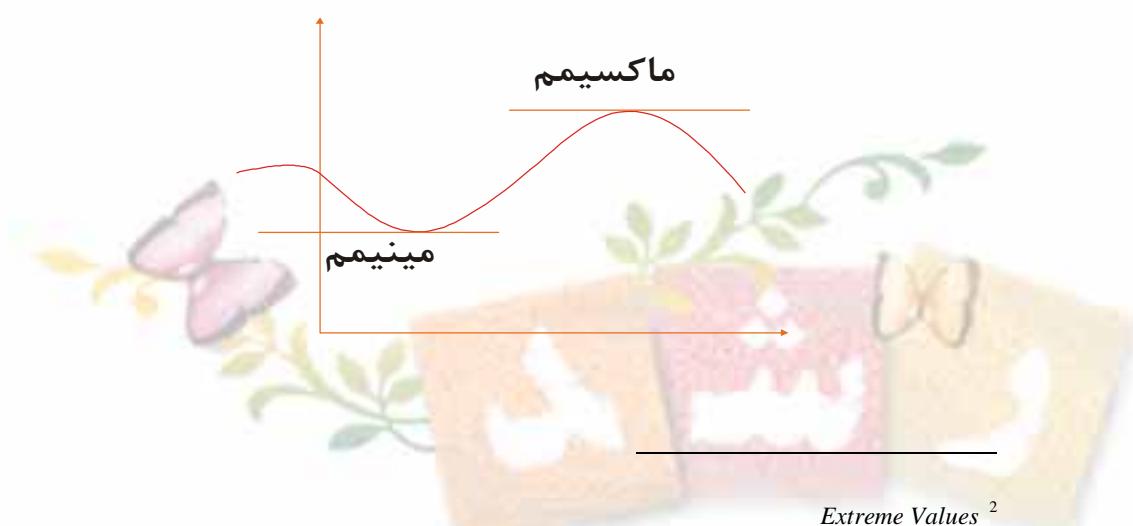
(Q : منفی بخاطر خروج مایع است)

مقادیر فرین تابع 2

مقادیر اکسترمم یا فرین همان جاهایی هستند که تابع مقدارش ماکزیمم یا مینیمم است. اگر تابع

در نقاط مورد بررسی مشتق پذیر باشد آن وقت قطعاً در نقاط اکسترمم شیب تابع صفر است. پس برای

بدست آوردن طول این نقاط کافی است مشتق تابع را مساوی صفر قرار دهیم :



Extreme Values ²

مثال. در مداری که باتری با نیروی محرکه e و مقاومت داخلی r به مقاومت بیرونی R متصل شده

باشد مقدار توان مصرفی توسط R از رابطه:

$$P_R = I^2 R = \left(\frac{\epsilon}{r+R} \right)^2 R$$

بدست می‌آید. R با r چه رابطه‌ای داشته باشد که مقدار این توان بیشینه (ماکزیمم) شود؟

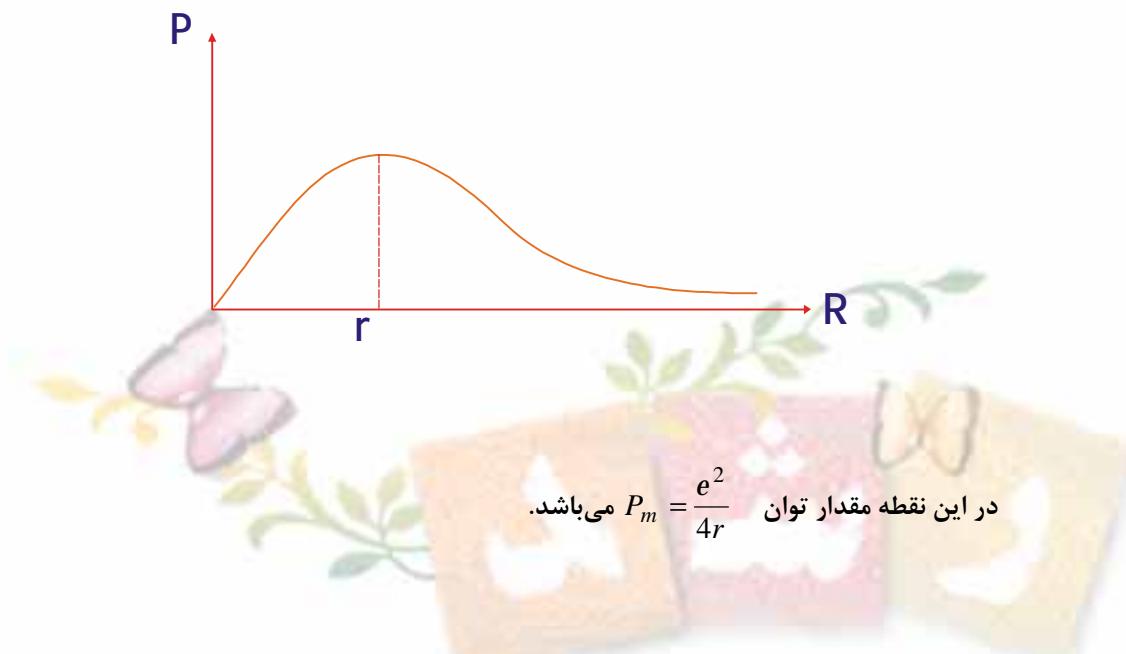
حل. کافی است از $P(R)$ مشتق بگیریم و آن را مساوی صفر قرار دهیم:

$$\frac{dP}{dR} = -2 \frac{\epsilon^2}{(r+R)^3} R + \left(\frac{\epsilon}{r+R} \right)^2 = \frac{\epsilon^2 (r+R - 2R)}{(r+R)^3}$$

$$\frac{dP}{dR}(R_m) = 0 \quad \Rightarrow \quad r - R_m = 0 \quad \Rightarrow \quad R_m = r$$

پس در حالتی که R با مقاومت درونی باتری یکی باشد بیشترین توان را R از باتری می‌کشد. اگر به

نمودار P بر حسب R نگاه کنید می‌بینید که این نقطه یک ماکزیمم است.

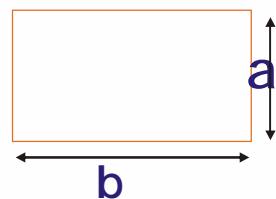


بهینه سازی:

از دیگر کاربردهای مهم مشتق که نشأت گرفته اند از بحث قبلی (مقادیر فرین) است، بهینه سازی است. این که به ازای چه مقادیری کمیتی که مورد نظر ماست کمینه و یا بیشینه می شود.

مثال. فرض کنید مستطیلی می خواهیم داشته باشیم که از یک مفتول سیمی به طول I ساخته

می شود اصلاح مستطیل چه مقدارهایی را داشته باشند که سطح داخل مفتول سیمی بیشینه شود.



حل.

$$2(a+b) = I$$

$$S = ab$$

حال فرض کنید a ، b را آنقدر تغییر دهیم تا مساحت بیشینه شود. در حالت بیشینه می بایست

مشتق S نسبت به تغییرات هر کدام صفر شود.

$$S(a) = a \times \left(\frac{I}{2} - a \right) = \frac{I}{2}a - a^2$$

$$S' = \frac{I}{2} - 2a = 0 \quad \Rightarrow \quad a = \frac{I}{4} \quad \Rightarrow \quad b = \frac{I}{4}$$

یا

$$S(b) = \left(\frac{I}{2} - b \right) b = \frac{I}{2} b - b^2$$

$$\Rightarrow S' = \frac{I}{2} - 2b = 0 \quad \Rightarrow \quad b = \frac{I}{4} \quad \Rightarrow \quad a = \frac{I}{4}$$

می توانستیم حتی فرض کنیم a و b در ابتدا مستقل باشند و در نهایت شرط ثابت بودن طول

مفتوح را روی آنها بگذاریم.

$$S(a,b) \quad DS = D(ab) \stackrel{\text{کوچک}}{=} Dab + aDb = 0$$

$$P \frac{Da}{Db} = -\frac{a}{b}$$

اما:

$$\begin{aligned} & \stackrel{\text{ثابت}}{=} \\ 2Da + 2Db &= DI = 0 \quad \Rightarrow \quad Da = -Db \\ \Rightarrow -\frac{a}{b} &= -1 \quad \Rightarrow \quad a = b = \frac{I}{4} \end{aligned}$$

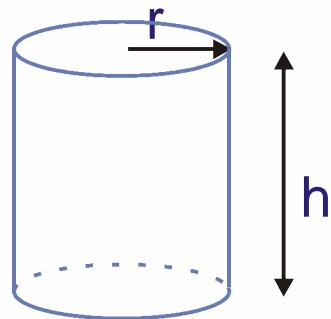
هر سه روش هم ارزند. روش آخر را بعدها بطور مفصل در بحث مشتقهای نسبی در توابع چند

متغیر بسط خواهیم داد.

مثال. مقدار مشخصی ورق آلومینیومی داریم که می خواهیم با آن قوطی استوانه‌ای شکلی (با

دربهایش) بسازیم. ابعاد قوطی چه نسبتی با هم داشته باشند تا مقدار حجم قوطی بیشینه شود؟





حل.

بدنه قوطی دو طرف قوطی

$$S = 2\pi r^2 + 2\pi rh$$

$$V = \pi r^2 h$$

$$V(r) = \pi r^2 \frac{S - 2\pi r^2}{2\pi r} = \frac{r}{2} S - \pi r^3$$

$$V' = \frac{S}{2} - 3\pi r^2 = 0 \Rightarrow S = 6\pi r^2$$

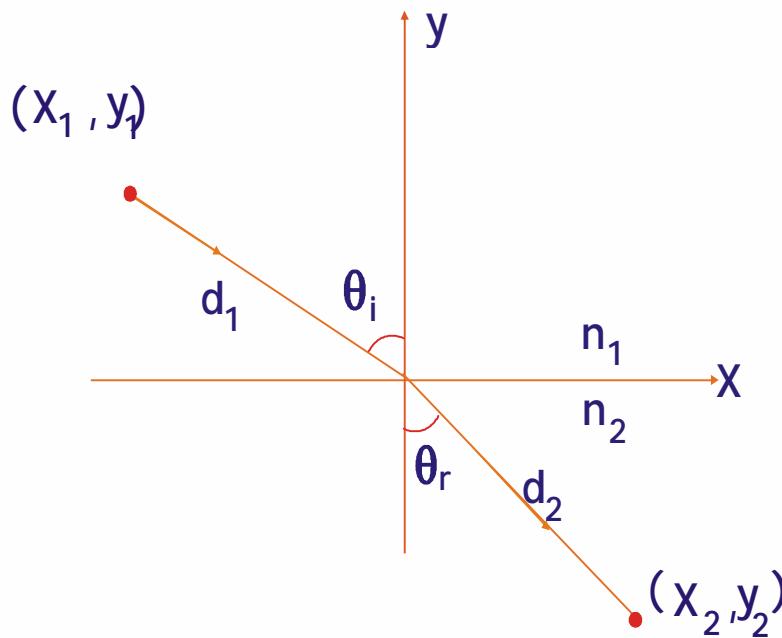
$$2\pi r^2 + 2\pi rh = 6\pi r^2 \Rightarrow 2r = h$$

پس اگر ارتفاع دو برابر r باشد یعنی ارتفاع و قطر استوانه یکی باشد مقدار حجم حاصل از مقدار

مشخصی ورق آلومینیومی بیشینه است.

مثال. قانون اسنل – دکارت:

قانون اسنل دکارت را در مورد شکست نور با استفاده از اصل فرما بدست آورید.



حل. اصل فرما می‌گوید که نور همواره بین دو نقطه مسیری را طی می‌کند که کمینه زمان عبور را

از آن بگیرد. در محیط (1) سرعت نور $V_2 = C/n_2$ و در محیط (2) سرعت نور $V_1 = C/n_1$ است. چنانچه

پرتوی خروجی از نقطه (x_1, y_1) در جایی به سطح مشترک بخورد که زاویه فرود q_i باشد و این پرتو با

q_r خاص خود به نقطه (x_2, y_2) برود می‌باشد نقطه برخورد (یعنی q_r آن) بگونه‌ای باشد که مدت

زمان طی شده در این مسیر از (x_1, y_1) به (x_2, y_2) کمینه شود.

$$d_1 = \frac{y_1}{\cos \theta_i} \quad x_1 = -y_1 \tan \theta_i$$

$$d_2 = \frac{-y_2}{\cos \theta_r} \quad x_2 = -y_2 \tan \theta_r$$

$X = x_2 - x_1$: ثابت: (فاصله دو نقطه در راستای موازات فصل مشترک)

$Y = y_1 - y_2$: ثابت: (y_1, y_2 ثابت: فاصله تا فصل مشترک)

$$X = y_1 \tan \theta_i - y_2 \tan \theta_r$$

$$t_1 = \frac{n_1 d_1}{C} \quad t_2 = \frac{n_2 d_2}{C} \quad t = t_1 + t_2$$

$$\begin{cases} X = y_1 \tan \theta_i - y_2 \tan \theta_r \\ t = \frac{1}{C} \left\{ \frac{n_1 y_1}{\cos \theta_i} - \frac{n_2 y_2}{\cos \theta_r} \right\} \end{cases}$$

$$(ناتیجہ) \quad X'(\theta_i) = 0 = y_1 \frac{1}{\cos^2 \theta_i} - y_2 \frac{\theta'_r(\theta_i)}{\cos^2 \theta_r} \Rightarrow \theta'_r(\theta_i) = \frac{y_1}{y_2} \frac{\cos^2 \theta_r}{\cos^2 \theta_i}$$

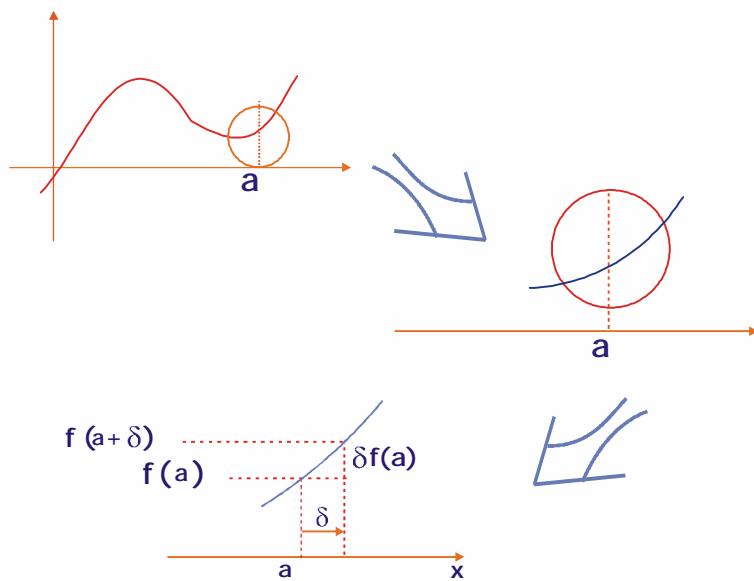
$$(مینیمم کردن) \quad : t'(\theta_i) = 0 = \frac{1}{C} \left\{ + \frac{\sin \theta_i n_1 y_1}{\cos^2 \theta_i} - \frac{\sin \theta_r n_2 y_2}{\cos^2 \theta_r} \theta'(\theta_i) \right\}$$

$$\Rightarrow \frac{n_1 \sin \theta_i y_1}{\cos^2 \theta_i} = \frac{n_2 \sin \theta_r}{\cos^2 \theta_r} y_2 \left(\frac{y_1}{y_2} \frac{\cos^2 \theta_r}{\cos^2 \theta_i} \right)$$

$$\Rightarrow n_1 \sin \theta_i = n_2 \sin \theta_r$$



تقریب خطی^۳



اگر تابع $f(x)$ را حول مثلاً نقطه $x = a$ به اندازه کافی بزرگ کنیم خواهید دید که شکل تابع در حول و حوش a شیب خط راستی می‌شود که شبیش، شیب خط مماس بر منحنی $f(x)$ در آن نقطه است. وقتی ما تابع را حول و حوش a یعنی برای d تاهایی حول و حوش a بررسی کنیم این بزرگنمایی به معنای آنست که اگر d را روی نمودار اولیه نظاره کنیم مقدار بسیار کوچکی را خواهیم دید که به سمت صفر نزدیک می‌شود.

در حال حاضر از روی شکل پیدا است که برای $d \equiv 0$

$$f(a + \delta) \approx f(a) + \delta f'(a)$$

شیب خط مماس

به این تقریب، تقریب خطی تابع f در حول نقطه a می‌گویند.

اگر دقت کرده باشید وقتی که $d \rightarrow 0$ می‌رود این رابطه بطور دقیق صحیح است. یعنی:

$$f'(a) = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{f(a + \delta) - f(a)}{\delta}$$

کاری که ما کردۀ ایم این است که برای $d \equiv 0$ (کوچک) هم این تساوی را بعنوان مقدار تقریبی

صحیح در نظر گرفته‌ایم.

مثال. جذر 26 تقریباً چقدر خواهد شد؟

حل.

$$f(x) = \sqrt{x} \quad f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$

$$f(a + \delta) \approx \sqrt{a} + \frac{\delta}{2\sqrt{a}} \quad a + \delta = 26 \quad \begin{cases} a = 25 \\ \delta = 1 \end{cases}$$

$$f(26) \approx \sqrt{25} + \frac{1}{2\sqrt{25}} = 5 + \frac{1}{10} = 5/1$$

اگر این مقدار را با مقدار دقیق مقایسه بکنید خواهید دید:

$$\left| 26 - (5/1)^2 \right| = 0/01$$

که دقت مناسبی تا دو رقم بعد از اعشار را تضمین می‌کند. (البته با گرد کردن عدد)

اما سؤالی که مطرح می‌تواند بشود آنست که d چقدر کوچک باید باشد تا دقت مورد نظر ما را

تأمین کند. به تعبیری خطای این محاسبه بر حسب d تا چه مرتبه‌ای خواهد بود.

طبق قضیه مقابله این خطأ را می‌توان تخمین زد:

فرض کنید مقدار تابع در نقطه x به مقدار تقریبی $f(a) + f'(a)(x-a)$ در نظر بگیریم آنگاه

نقطه‌ای به طول X بین x و a وجود دارد که

$$|f(x) - f(a) - f'(a)(x-a)| = \left| \frac{f''(X)}{2} \right| (x-a)^2 \quad (\text{خطا})$$

به بیان d خواهیم داشت

$$\text{خطا} = \left| \frac{f''(X)}{2} \right| \delta^2$$

حال اگر مقدار بیشینه ممکن برای f'' را در بازه x تا a در نظر بگیریم قطعاً

$$\text{خطا} \leq \left| \frac{f''(X_m)}{2} \right| \delta^2 \quad \text{ماکزیمم}$$

$$f''(x) = -\frac{1}{4} \frac{1}{x\sqrt{x}} \quad \text{مثال قبلی}$$

در فاصله 25 تا 26 مقدار بیشینه‌اش در حالت $a = 25$ اتفاق می‌افتد

$$|f''(X)| = \frac{1}{100 \times 5} = 0.002 \Rightarrow \left(\sqrt{26} \right) \leq 0.001$$

پس دقت جذر 26 که ما اعلام کردیم تا سه رقم بعد از اعشار می‌تواند باشد (البته با گرد کردن)

$$\sqrt{26} = 5/100 \pm 0.001$$

این عبارت به این معناست که قطعاً $5/101 \leq \sqrt{26} \leq 5/099$ مقدار دقیق تا 5 رقم:

$$\sqrt{25} = 5/09902 \quad \text{است که با نامساوی فوق تطابق دارد.}$$

پس با توجه به آنچه این قضیه گفت خواهیم داشت:

$$f(a+\delta) = f(a) + f'(a)\delta + \frac{f''(X)}{2} \delta^2$$

گاهی این را به فرم مقابل می‌نویسند:

$$f(a + \delta) = f(a) + f'(a)\delta + O(\delta^2)$$

نماد $O(d^4)$ به معنای آن است که $O(d^4) \leq K d^2$. یعنی حتماً K ثابتی وجود دارد که به ازای آن

مقدار باقیمانده که O باشد از $K d^2$ کوچکتر خواهد بود.

به اصطلاح دیگر دقت تقریب فوق تا مرتبه دوم است: $O(d^2)$. O می‌تواند مخفف *order* یا

همان مرتبه باشد) در بحث چند جمله‌ایهای تیلور حالت کلی‌تر تقریب را خواهیم دید.

چند جمله‌ایهای تیلور⁵

در بخش قبلی تابع را با یک خط حول و حوش نقطه a تقریب زدیم. طبیعتاً اگر مثلاً جای خط

منحنی را به سهمی و یا ... چند جمله‌ای درجه n تقریب بزنیم. نتیجه بهتر و دقیق‌تر خواهد شد. اما

دلیل این کارها چیست؟ ممکن است مانند مثال $\sqrt{26}$ ما مقدار تابع را در $\sqrt{25}$ بدانیم ولی برای

محاسبه $\sqrt{26}$ بطور مستقیم دنبال روشی باشیم. یکی از آن روشها بسط تابع مورد نظر حول نقطه

مشخص است. این بسط چند جمله‌ایست زیرا ما چند جمله‌ایها را به راحتی می‌توانیم حساب کنیم. زیرا

اعمالی مانند ضرب، جمع، توان و ... بروی اعداد اعشاری تعریف شده‌اند و دارای الگوریتمی مشخص

می‌باشند. پس هدف ما چنین است:

$$f(a + \delta) \equiv P_n(a; \delta)$$

*Big-O notation*⁴

*Taylor polynomials*⁵

که

$$P_n = \sum_{k=0}^n b_k(a) \delta^k$$

یعنی ما مقدار تابع را بر حسب چند جمله‌ای که ضرایب را a تعیین می‌کند مشخص می‌کنیم. در

$$b_1 = f'(a), \quad b_0 = f(a) \quad \text{که} \quad P_1 = b_0 + b_1 \delta = 1 \quad \text{بود} \quad \text{یعنی} \quad \delta = n$$

اما اگر چنین فرضی را بگنجیم خواهیم داشت:

$$f(a + \delta)|_{\delta=0} = P_n(a; \delta)|_{\delta=0} \Rightarrow f(a) = b_0$$

$$f'(a + \delta)|_{\delta=0} = P'_n(a; \delta)|_{\delta=0} = b_1 + 2b_2 \delta + \dots|_{\delta=0} = b_1$$

$$\Rightarrow b_1 = f'(a)$$

$$f''(a + \delta)|_{\delta=0} = P''_n(a; \delta)|_{\delta=0} = 2b_2 + 2 \times 3b_3 \delta + \dots|_{\delta=0} = 2b_2$$

$$\Rightarrow b_2 = \frac{f''(a)}{2}$$

و همین طور تا مرتبه K مشتق بگیریم ($k \leq n$) خواهیم داشت:

$$f^{(K)}(a) = (2 \times 3 \times \dots \times K) b_K \Rightarrow b_K = \frac{f^{(K)}(a)}{K!}$$

پس چند جمله‌ای P_n تا مشتق مرتبه n امش منطبق بر مشتق n ام f در نقطه a ($d=0$) خواهد

بود. می‌ماند بحث خطای این محاسبه:

$$f(a + \delta) = P_n(a; \delta) + E_n(\delta)$$

طبق قضیه‌ای مشابه حالت قبلی مقدار این خطای برابر است با:

$$E_n(\delta) = \frac{f^{(n+1)}(X)}{(n+1)!} \delta^{n+1} \quad (\text{قضیه تیلور}^6)$$

که X نقطه‌ای بین a و $a+d$ است. با بیان O خواهیم داشت:

$$f(a+\delta) = P_n(a; \delta) + O(\delta^{n+1})$$

بسط چند سری از توابع پرکاربرد به شرح زیر است:

$$(1+\delta)^r = 1 + r\delta + \frac{r(r-1)}{2}\delta^2 + \dots + \frac{r(r-1)\dots(r-n+1)}{n!}\delta^n + O(\delta^{n+1})$$

$$\ln(1+\delta) = \delta - \frac{\delta^2}{2} + \frac{\delta^3}{3} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{\delta^n}{n} + O(\delta^{n+1})$$

$$\cos(\delta) = 1 - \frac{\delta^2}{2!} + \frac{\delta^4}{4!} - \dots + (-1)^n \frac{\delta^{2n}}{(2n)!} + O(\delta^{2n+2})$$

$$\sin(\delta) = \delta - \frac{\delta^3}{3!} + \frac{\delta^5}{5!} - \dots + (-1)^n \frac{\delta^{2n+1}}{(2n+1)!} + O(\delta^{2n+3})$$

$$\tan^{-1}(\delta) = \delta - \frac{\delta^3}{3} + \frac{\delta^5}{5} - \dots + (-1)^n \frac{\delta^{2n+1}}{2n+1} + O(\delta^{2n+3})$$

$$I^\delta = 1 + \delta + \frac{\delta^2}{2!} + \frac{\delta^3}{3!} + \dots + \frac{\delta^n}{n!} + O(\delta^{n+1})$$

اگر به بسط آخرینی بسط e^d دقت کنید، این همان بسطی است که در بخش مشتق‌گیری برای

تابع e^d بدست آورده بودیم. این بار منتها از طریق بسط تیلور.

$$(e^\delta)^{(n)}|_{\delta=0} = e^0 = 1 \Rightarrow b_K = \frac{1}{K!}$$

$$\Rightarrow P_n = \sum_{K=0}^n \frac{\delta^K}{K!}$$

*Taylor's theorem*⁶