

انتگرال¹

اگر یادتان باشد در بخشهای قبل هنگام تعریف مشتق مثال از سرعت لحظه‌ای زدیم و مشتق تابع

مکان برحسب زمان را سرعت لحظه‌ای تعریف کردیم به این گونه که

$$V(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \dot{x}(t)$$

به نماد d ، دیفرانسیل می‌گویند. دیفرانسیل یک تابع به شکل زیر تعریف می‌شود:

$$df(x) = f'(x)dx$$

با این فرض که dx به معنای Δx وقتی $\Delta x \rightarrow 0$.

پس با این اوصاف:

$$dx = \dot{x}(t)dt = V(t)dt$$

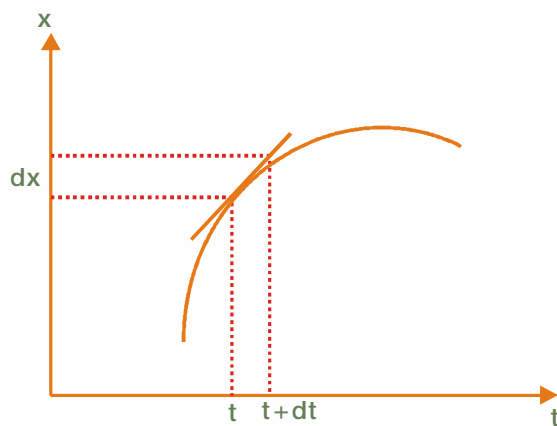
یعنی آنکه جابجایی کوچکی که با سرعت V در لحظه t به مدت dt (که کوچک است) انجام

می‌شود مقدار فوق است.



Integral¹

Olympiad.roshd.ir

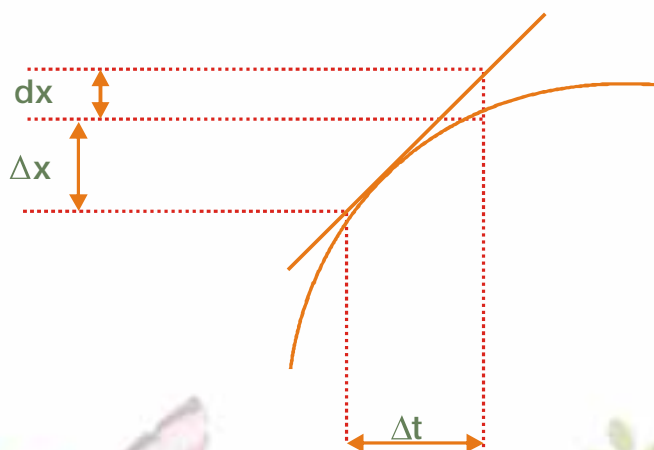


اگر dt کوچک نبود این اختلاف با مقدار واقعی فاصله می گرفت.

از آنجا که مشتق شیب نمودار است، پیداست که $dx(t)$ با $\Delta x(t)$ برای حالتیکه Δt کوچک

نیست متفاوت است اما وقتی

$$\Delta t \rightarrow 0 \Rightarrow \Delta x \rightarrow dx$$



یعنی اختلاف این دو مقدار به سمت صفر می‌رود. بخاطر همین است که در تعریف مشتق می‌توان

از dx به جای $Lim \Delta x$ استفاده کرد. یا به تعبیر دیگر چون مشتق مثلاً در لحظه t قابل تعریف است

می‌توان dx را با Δx جابجا کرد. به بیان ریاضی:

$$f'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \{f(x + \Delta x) - f(x)\} = f'(x) \Delta x$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \{Df = f'(x) \Delta x\}$$

$$\text{اما } df = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} f'(x) \Delta x$$

$$\Rightarrow \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \{Df = df\}$$

پس این تساوی صرفاً در حالت حدی درست است اگر $f'(x)$ وجود داشته باشد.

هدف از تمام این بحثها آنست که بگونه‌ای در محاسبات در شرایط مناسب df را جای Δf بکار

ببریم.

حال فرض کنید ما در مسائلمان عوض آنکه مکان ذره را برحسب زمان داشته باشیم، سرعت آن

را برحسب زمان داشته باشیم. آیا در این صورت راهی هست که مکان ذره را برحسب زمان بدست

آوریم؟

فرآیندی که در این کار به ما کمک می‌کند را انتگرال‌گیری می‌گویند.

اگر حرکت را بخش، بخش کنیم و جابجایی هر بخش را بدانیم آنگاه با جمع جابجایی همه بخشها

مکان را پیدا خواهیم کرد.

یعنی فرض کنید می‌دانیم که متحرک در لحظه صفر در مکان x_0 باشد. اگر ما بدانیم تا لحظه t

چقدر جابجا شده آنگاه مکان آن را در لحظه t خواهیم داشت زیرا واضح است که:

$$x(t) = Dx + x_0$$

اما مشکل آنست که چگونه باید Δx کل را از روی سرعت بدست آوریم. بیایید Δx را به قطعات

کوچکتر بشکنیم.



اگر به n قطعه آن را بشکنیم آنگاه

$$Dx = \sum_{i=1}^n Dx_i$$

اما همچنان مشکلمان باقی است. حال کافی است آنقدر قطعات را کوچک کنیم که بحثهای قبلی

بدرد بخورد یعنی: $\lim_{\Delta t_i \rightarrow 0} (Dx_i = dx(t_i))$ از آنجا که هر بازه دارای زمانی معادل است (Δt_i) کوچک

کرده Δx_i به معنای کوچک کردن Δt_i است. $dx(t_i)$ به معنای dx است که از زمان t_i که ابتدای بازه را

مشخص می‌کند سنجیده شده باشد.

حال خواهیم داشت:

$$Dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n Dx_i = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \lim_{\Delta x_i \rightarrow 0} Dx_i$$

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n dx(t_i)$$

$$\lim_{\Delta x_i \rightarrow 0} = dx(t_i)$$

علت آنکه n به سمت بینهایت می رود آنست که بازه هایمان به سمت صفر می روند. به نماد رایج

ریاضی رابطه فوق را به صورت زیر می نویسند:

$$Dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n dx(t_i)$$

\downarrow
 $= \int_{x_0}^x dx = x - x_0$

توجه کنید که جای حدود $i = 1, i = n, x(t_1) = x_0, x(t_n) = x$ نشسته است که همان

موقعیت در لحظه صفر ($t_1 = 0$) و لحظه نهایی ($t_n = t$) هستند.

اما می دانیم که $dx = v dt$ یا همان $dx = V dt$

$$\Rightarrow \Delta x = \int_0^t V(t) dt$$

می بینید وقتی دیفرانسیل ما از dx به dt تغییر یافت حدود هم بر حسب زمان بیان شدند. پس حالا

دیگر مفهوم انتگرال را می دانید. یعنی آنکه بطور پیوسته روی یکسری اجزاء بسیار کوچک جمع بزنیم تا

تغییرات کل آن را بدست آوریم.

مثال. مساحت زیر نمودار $f(x)$ را نسبت به محور x در فاصله $x = a$ تا $x = b$ بر حسب انتگرال

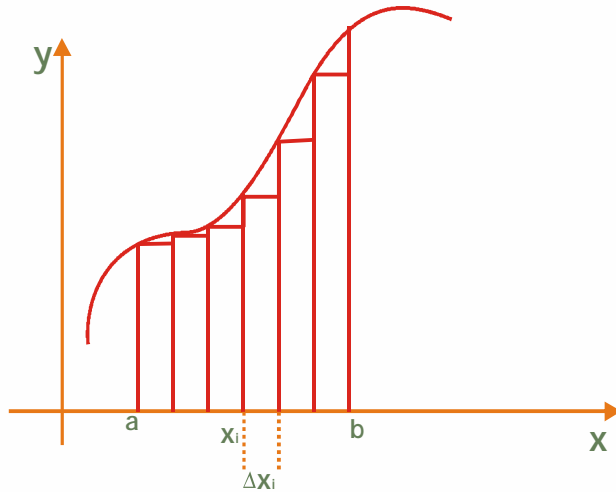
بنویسید.

حل. برای محاسبه مساحت چه می شود کرد؟

یک کار ساده آنست که x را در فاصله a تا b به n قسمت تقسیم کنیم و آنگاه جمع

مساحت های مستطیلهایی که هر تکه ایجاد می کند را حساب کنیم. اگر $n \rightarrow \infty$ برود قطعاً مقدار جمع

حاصل همان مساحت زیر نمودار خواهد شد.



به بیان دیگر خواهیم داشت:

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_i < \dots < x_n = b$$

که این کار فاصله a تا b را به n بازه تبدیل می‌کند. $\Delta x_i = x_{i+1} - x_i$

و مساحت بر حسب جمع مساحت مستطیلهای خواهد شد.

$$\Delta S_i = f(x_i) \Delta x_i$$

\swarrow \searrow
 ارتفاع مستطیل عرض مستطیل

$$S = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^{n-1} \Delta S_i$$

که چون $\Delta S_i \rightarrow 0$, $\Delta x_i \rightarrow 0$, $\Delta S_i = f(x_i) \Delta x_i$

$$\Rightarrow \Delta S_i = ds(x_i) = f(x_i) dx$$

$$\Rightarrow S = \int_{x_0}^{x_n} ds = \int_a^b f(x) dx$$

اگر یادتان باشد برای حرکت داشتیم:

$$V = \frac{dx}{dt} \Leftrightarrow x = x_0 + \int_0^t V(t) dt$$

یعنی برای محاسبه $\int_0^t V(t) dt$ کافی است تابعی مانند $x(t)$ پیدا کنیم که

$$V(t) = \frac{dx}{dt}$$

$$\int_0^t V(t) dt = x - x_0 \quad \text{آنگاه}$$

به بیان دیگر اگر می‌خواهیم انتگرال $f(x)$ را در بازه a تا b بگیریم باید تابعی مانند $F(x)$ پیدا کنیم که $f'(x) = F(x)$ آنگاه:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

به این رابطه قضیه اساسی حساب دیفرانسیل و انتگرال می‌گویند. به F تابع اولیه f می‌گویند. f را هم انتگرال ده می‌خوانند.

در اصل این به نوعی می‌تواند تعریف انتگرال باشد به این معنا که انتگرال‌گیری را می‌توان معادل با پیدا کردن تابع اولیه دانست آنوقت قضیه اساسی این را می‌گوید که مساحت زیر نمودار $f(x)$ حتماً انتگرال آنست. یعنی اغلب مسئله اینست که ما محاسباتمان را به فرم انتگرال بیان کنیم، آنگاه مشکل با انتگرال‌گیری حل می‌شود. انتگرال‌گیری عملاً همان پاد مشتق‌گیری است یعنی انجام عملی معکوس مشتق‌گیری.

اما آیا تابع اولیه یکتاست؟ به این سؤال بعد از مثال زیر پاسخ می‌دهیم:

مثال. مساحت زیر سهمی $y = x^2$ از 0 تا 2 چقدر است؟

حل.

$$\int_0^2 x^2 dx = F(2) - F(0)$$

اما F چه می تواند باشد؟ از آنجا که می دانیم $\frac{dx^3}{dx} = 3x^2$ پس F باید:

$$F = \frac{x^3}{3} \Rightarrow \int_0^2 x^2 dx = \frac{2^3}{3} - \frac{0}{3} = \frac{8}{3}$$

F را می شد $F = \frac{x^3}{3} + 5$ هم گرفت زیرا این تابع هم مشتقش x^2 می شود پس:

$$\int_0^2 x^2 dx = \left(\frac{2^3}{3} + 5\right) - \left(\frac{0^3}{3} + 5\right) = \frac{8}{3}$$

می بینید که در مثال فوق دو تابع اولیه گرفتیم که مشتقش x^2 می شد ولی نتیجه محاسبه در هر دو

حالت یکی شد. این اتفاقی نیست زیرا:

$$\int_a^b f(x) dx = F_1(b) - F_1(a) \quad \text{فرض کنید } F_1 \text{ تابع اولیه باشد:}$$

$$\int_a^b f(x) dx = F_2(b) - F_2(a) \quad \text{فرض کنید } F_2 \text{ تابع اولیه باشد:}$$

اما می دانیم که هر دو تابع دارای خاصیت زیر هستند:

$$f(x) = \frac{dF_1}{dx} = \frac{dF_2}{dx} \\ \Rightarrow \frac{d(F_1 - F_2)}{dx} = 0$$

اما می دانیم صرفاً تابع ثابت است

که مشتقش صفر می شود پس:

$$F_1 - F_2 = C$$

یعنی تفاوت هر دو تابع اولیه صرفاً یک مقدار ثابت در تمام x هاست این به ما چه خواهد داد؟

$$F_1(b) - F_1(a) = (F_2(b) + C) - (F_2(a) + C) = F_2(b) - F_2(a) + C - C = F_2(b) - F_2(a)$$

نتیجه آنکه هر چیزی که بعنوان تابع اولیه انتگرال ده انتخاب شود مقدار انتگرال یکسان خواهد شد.

عمل یاد مشتق گیری یعنی پیدا کردن تابع اولیه را به فرم زیر نمایش می دهند:

$$\int f(x) dx = F(x) + C$$

به این انتگرال نامعین² می گویند. حاصل آن مجموعه تمام تابع اولیه های f است.

از این به بعد هرگاه از اصطلاح انتگرال گیری استفاده کردیم منظور انتگرال نامعین گیری است.

$$\int_a^b f(x) dx = \left. \int f(x) dx \right|_a^b = F(x) \Big|_a^b$$

این نوع دیگر نمایش انتگرال معین³ است. انتگرال با مقدار مشخص و با حدود معلوم b, a را

انتگرال معین می گویند.

مثال. انتگرال x^r چه می شود؟



حل. باید دنبال تابعی بگردیم که مشتقش x^r شود. می‌دانیم مشتق x^s ، x^{s-1} خواهد بود. پس

کافی است $s = rH$ و یک ضریب $\frac{1}{s} = \frac{1}{r+1}$ هم برای حذف s روبروی x^{s-1}

$$\int x^r dx = \frac{x^{r+1}}{r+1} + C \quad r \neq -1$$

که واضح است اگر $r = -1$ باشد مقدار نامعین خواهد بود.

اولین سؤالی که اینجا با آن مواجه می‌شویم آنست که $\int \frac{1}{x} dx$ چه خواهد بود یعنی چه چیزی

مشتقش $\frac{1}{x}$ خواهد شد؟

بیایید تابعی به فرم مقابل تعریف کنیم:

$$F(x) := \int_1^x \frac{dx'}{x'}$$

این به آن معناست که تابع $F(x)$ انتگرال معین تابع $\frac{1}{x}$ است از 1 تا x . طبیعی است که به ازای

هر x یک مقدار برای انتگرال وجود خواهد داشت (که همان مساحت زیر نمودار $\frac{1}{x}$ از 1 تا x است) پس

قطعاً $F(x)$ یک تابع با دامنه $[1, \infty)$ خواهد بود.

در کل اگر تابعی مانند F را به فرم زیر تعریف کنیم.

$$F(x) := \int_a^x f(t) dt$$

این تابع قطعاً تابع اولیه $f(x)$ خواهد بود:

$$\int_a^x f(t) dt = G(x) - G(a)$$

که G یک تابع اولیه f است.

$$\Rightarrow F(x) = G(x) - G(a)$$

که چون $G(a)$ ثابت است:

$$\frac{dF}{dx} = \frac{dG}{dx} = f(x)$$

پس قطعاً:

$$\frac{dF(x)}{dx} = \frac{1}{x}$$

اما ببینیم $F(x)$ چه خواصی دارد تا شاید بتوانیم حدسش بزنیم. مثلاً ببینیم $F(ax)$ چه می‌شود؟

برای اینکه بتوانیم نتایج خوبی بدست بیاوریم نیاز به چند گزاره و قضیه کلی در مورد انتگرال داریم.

$$(1) \int f + g \, dx = \int f \, dx + \int g \, dx$$

بدیهی است که

$$\frac{dG}{dx} = g, \quad \frac{dF}{dx} = f$$

$$\Rightarrow \frac{d(G+F)}{dx} = g + f$$

پس جمع G, F تابع اولیه $f + g$ خواهد بود.

$$(2) \int a f(x) \, dx = a \int f(x) \, dx$$

$$\frac{dF}{dx} = f(x) \Rightarrow \frac{daF}{dx} = a \frac{dF}{dx} = a f(x)$$

برهان.

$$(3) \int_a^b f(x) \, dx = - \int_b^a f(x) \, dx$$

$$F(b) - F(a) = -(F(a) - F(b))$$

برهان.

$$(4) \int_a^b f(x)dx + \int_b^c f(x)dx = \int_a^c f(x)dx$$

$$F(b) - F(a) + F(c) - F(b) = F(c) - F(a)$$

برهان.

اما آیا مانند مشتق خواصی برای f/g یا $f \times g$ یا $f \circ g$ می‌توانیم پیدا کنیم؟ انتگرال‌گیری کار

به مراتب مشکلتری از مشتق‌گیری است زیرا الگوریتم مشخصی برای حدس انتگرال نداریم. در حالت

کلی برای ترکیبهای بیان شده خواصی وجود ندارد ولی برای حالت‌های خاص می‌توان چیزهایی گفت.

اگر قضیه مشتق زنجیره‌ای یادتان باشد:

$$\frac{dF(g(x))}{dx} = \frac{dF(g(x))}{dg(x)} \frac{dg(x)}{dx}$$

یا به فرم ساده‌تر

$$\frac{dF(g)}{dx} = \frac{dF(g)}{dg} g'(x)$$

$$\Rightarrow dF(g) = \frac{dF(g)}{dg} g'(x) dx$$

$$\Rightarrow F(g) = \int dF(g) = \int \frac{dF(g)}{dg} g'(x) dx$$

این قضیه به فرم انتگرالی می‌گوید که فرض کنید می‌خواهیم انتگرال $\int h(x)g'(x)dx$ را حساب

کنیم چنانچه $h(x) = P(g(x))$ بتوانیم بنویسیم آنگاه

$$\int h(x)g'(x)dx = \int P(g)g'dx = \int P(g)dg : P(g) = \frac{dF(g)}{dg}$$

یعنی انتگرال ما با یک تغییر متغیر از x به $g(x)$ تبدیل می‌شود منتها صرفاً بر روی بخش

$h(x) = P(g)$ نه کل آن.

مثال. انتگرالهای زیر را حساب کنید.

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x+3}} ; \quad \int \sin x dx ; \quad \int \cos x dx ; \quad \int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} dx$$

$$\int u^r du = \frac{u^{r+1}}{r+1} + C$$

حل. می‌دانیم که

حال باید ببینیم چگونه باید تغییر متغیر دهیم:

$$\frac{1}{\sqrt{x+3}} = u^{-\frac{1}{2}} \Rightarrow u = x+3$$

$$(u'(x) = 1 \text{ زیرا}) \quad du = dx$$

$$\Rightarrow \int \frac{1}{\sqrt{x+3}} dx = \int \frac{1}{\sqrt{u}} du = \int u^{-\frac{1}{2}} du = \frac{u^{\frac{1}{2}}}{\frac{1}{2}} = 2u^{\frac{1}{2}} = 2\sqrt{x+3} + C$$

$$\int \sin x dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x dx = \sin x + C$$

$$\int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} dx ; u = 1-x^2 \Rightarrow du = -2x dx$$

$$= \int -\frac{1}{2} \frac{-2x}{\sqrt{1-x^2}} dx = -\frac{1}{2} \int \frac{-2x dx}{\sqrt{1-x^2}} = -\frac{1}{2} \int \frac{du}{\sqrt{u}} = -\frac{1}{2} \frac{u^{\frac{1}{2}}}{\frac{1}{2}} + C = -u^{\frac{1}{2}} + C = -\sqrt{1-x^2} + C$$

ملاحظه می کنید که قاعده زنجیره ای در مشتق نحوه تغییر متغیر را در انتگرال به ما می دهد یعنی اگر ما

بخشی از تابع را $g'(x)$ بنامیم بطوریکه:

$$f(x) = h(x)g'(x)$$

$$\int f(x) dx = \int h(x) \underbrace{g'(x) dx}_{dg} = \int h(x) dg = \int P(g) dg \quad \text{که } h(x) = P(g(x)) \quad \text{آنگاه:}$$

یعنی برای تغییر متغیر حتماً باید جزئی را پیدا کرد که انتگرالش ساده و مشخص باشد (g') به بیان

دیگر:

$$f(x) = h(x) h(x)$$

$$\int f(x) dx = \int h(x) h(x) dx$$

اما اگر بدانیم $h(x) = g'(x)$ یعنی: $g = \int h dx$

$$\int f(x) dx = \int h(x) dg = \int h(x) d(\int h(x) dx) \quad \text{آنگاه}$$

اما حدود انتگرال معین در این حالتها چه تغییری خواهد کرد؟

$$\int_{x=a}^{x=b} f(x) dx = \int_{u=c}^{u=d} K(u) du$$

اگر:



$$\frac{dF(x)}{dx} = f(x); \frac{dK(u)}{du} = K(u)$$

$$\Rightarrow F(b) - F(a) = K(d) - K(c)$$

$$\frac{dK(u(x))}{dx} = f(x) = \frac{dF(x)}{dx} \Rightarrow \frac{d(F(x) - K(u(x)))}{dx} = 0$$

$$\Rightarrow F(x) = K(u(x)) + C$$

$$\Rightarrow d = u(b); c = u(a)$$

پس

$$\int_{x=a}^{x=b} f(x) dx = \int_{u(a)}^{u(b)} K(u) du$$

$$f(x) dx = K(u) du \quad \text{و} \quad u = u(x) \quad \text{که}$$

در اصل معنای تغییر متغیر در عبارت آخر پیداست مقصود ما از انتگرال I بود:

$$I = \text{Lim} \sum dI = \text{Lim} \sum f(x) dx = \text{Lim} \sum K(u) du$$

یعنی اگر $dI = f(x) dx$ حال x را به $u(x)$ تبدیل کنیم و تابعی بیابیم که همان dI را به ما بدهد یعنی

$$dI = f(x) dx = K(u) du$$

این تساوی به ما می گوید:

$$f(x) dx = K(u) du$$

$$\Rightarrow f(x) = K(u) \frac{du}{dx} = h(x) h(x)$$

$$h(x) = K(u(x)), h(x) = \frac{du(x)}{dx}$$

که

به هر صورت در این روش باید تابعی مانند $h(x)$ از f بیرون بکشیم که انتگرالش (u) ساده و مشخص باشد و همچنین بتوان باقیمانده f را (h) برحسب آن بخوبی نوشت $(h = K(u))$ و البته در نهایت گرفتن انتگرال $\int K(u) du$ ساده تر باشد.

برگردیم سر مسئله‌ای که بخاطرش این بحثها را شروع کردیم:

$$F(x) := \int_1^x \frac{dt}{t}$$

$$F(ax) = \int_1^{ax} \frac{dt}{t} = \int_1^a \frac{dt}{t} + \int_a^{ax} \frac{dt}{t} = F(a) + \int_a^{ax} \frac{a dt}{a t} = F(a) + \int_{t=a}^{t=ax} \frac{d(t/a)}{t/a}$$

$$\text{حال } u = \frac{t}{a}$$

$$\Rightarrow F(ax) = F(a) + \int_{u=1}^{u=x} \frac{du}{u} = F(a) + F(x)$$

$$F(h) = 1$$

خاصیت جالبی است. فرض کنید عددی مانند h باشد که

$$F(hx) = 1 + F(x) \quad \text{یعنی } \int_1^h \frac{dt}{t} = 1 \quad \text{آنگاه}$$

حال به تابع زیر توجه کنید:

$$h(y) = h^y$$

$$hh(y) = hh^y = h^{y+1}$$

می‌دانیم که تابع معکوس $h(y)$ همان \log_h است یعنی:

$$h(y) = h^y = x \Leftrightarrow y = \log_h(x) \quad x > 0$$

حال اگر $F(x) = \log_h(x)$ در نظر بگیریم بدیهی است که خاصیت فوق برقرار است:

$$F(ax) = \log_h(ax) = \log_h a + \log_h x$$

$$\int_1^h \frac{dt}{t} = 1 \text{ است که } h \text{ آن عددی است}$$

پس تابع مورد ما یک تابع لگاریتمی است. اما ببینیم h یعنی مبنای آن چه عددی است. برای اینکار

مستقیم از $F(x)$ مشتق می‌گیریم.

$$\frac{dF(x)}{dx} = \frac{d \log_h x}{dx} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\log_h(x+h) - \log_h(x)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \log_h \left((1+h/x)^{\frac{1}{h}} \right)$$

$$\Rightarrow \frac{d \log_h(x)}{dx} = \lim_{N \rightarrow \infty} \log_h \left(1 + \frac{1}{Nx} \right)^{Nx}$$

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{Nx} \right)^{Nx} = e$$

اما می‌دانیم که

$$\Rightarrow \frac{d \log_h(x)}{dx} = \log_h e^{\frac{1}{x}} = \frac{1}{x}$$

تنها راه تساوی سمت راست آن است که $h = e$ باشد پس لگاریتم مورد نظر همان لگاریتم نپری است.

$$\frac{d \ln x}{dx} = \frac{1}{x} \quad \text{یا} \quad \ln x = \int_1^x \frac{1}{x'} dx' \quad x > 0$$

به تابع $\ln|x|$ توجه کنید

$$\frac{d \ln|x|}{dx} = \begin{cases} x > 0 \Rightarrow \frac{d}{dx} \ln x = \frac{1}{x} \\ x < 0 \Rightarrow \frac{d}{dx} \ln(-x) = -\frac{1}{-x} = \frac{1}{x} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \frac{d \ln |x|}{dx} = \frac{1}{x} \quad x \neq 0$$

پس در حالت کلی تر به ازای همه x ها (بغیر صفر)

$$\int \frac{dx}{x} = \ln |x| + C$$

اگر ما تعریف

$$\ln(x) = \int_1^x \frac{dt}{t} \quad x > 0$$

به عنوان تعریف \ln بپذیر می توان تابع معکوس آن را بعنوان تعریف e^x ارائه دهیم یعنی

مقدار e^x برابر است با آن y که $y = e^x \Leftrightarrow x = \ln(y) = \int_1^y \frac{dt}{t}$ از قضیه

تابع معکوس بدست خواهد آمد:

$$y = f(x) \quad f'(x) = \frac{1}{f^{-1}'(y)}$$

$$y = e^x \quad (e^x)' = \frac{1}{\ln' y} = \frac{1}{\frac{1}{y}} = y = e^x$$

مثال. بسط تیلور $\ln(1+x)$ را حول صفر بدست آورید.

$$\ln(1+x) = \int_1^{1+x} \frac{dt}{t} = \int_{u=0}^{u=x} \frac{du}{u+1} \quad \text{که } u = t - 1$$

$$= \int_0^x \sum_{i=0}^{\infty} (-)^i u^i du$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} (-)^i \int_0^x u^i du$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} (-)^i \frac{u^{i+1}}{i+1} \Big|_0^x = \sum_{n=1}^{\infty} (-)^{n+1} \frac{x^n}{n}$$

