

مثل همیشه ابتدا سراغ مختصات دکارتی می‌رویم.

$$\vec{r} \equiv (x, y, z)$$

$$\vec{V} = (v_x, v_y, v_z)$$

$$\vec{a} = (a_x, a_y, a_z)$$

همانطور که قبلاً هم گفته بودیم خوبی مختصات دکارتی به ثابت بودن بردارهای یک‌ه‌ آن یعنی

$(\hat{i}, \hat{j}, \hat{k})$ است و در مسائلی که با جهت‌گیریهای ثابت مواجه هستیم مفید می‌شود.

مثال. ذره‌ای تحت شتابی است که از رابطه $\vec{a} = \vec{V} \times \vec{C}$ بدست می‌آید که \vec{C} بردار ثابتی است.

(این شتاب ذرات باردار در یک میدان مغناطیسی یکنواخت است) حرکت کلی که این نوع شتاب ایجاد

می‌کند چگونه است؟

حل.

$$\frac{d\vec{V}}{dt} = \vec{V} \times \vec{C}$$

برای سادگی جهت‌گیری مختصاتمان را بگونه‌ای می‌گیریم که $\vec{C} = c\hat{k}$ شود:

$$\begin{cases} v_x = (V \times \hat{k})_x C \\ v_y = (V \times \hat{k})_y C \\ v_z = (V \times \hat{k})_z C \end{cases}$$

بطور بدیهی $(\hat{k} \cdot \vec{V} \times \hat{k}) = 0$ است و مؤلفه‌ای در راستای z ندارد پس

$$V_z = 0 \Rightarrow V_z = V_{z0} \text{ ثابت}$$

می ماند دو مختصه دیگر

$$V^v \times \hat{k} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ V_x & V_y & V_z \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -\hat{j} V_x + \hat{i} V_y = (V_y, -V_x)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} V_x = C V_y \\ V_y = -C V_x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_x = C V_y \\ V_x = C^2 V_x \end{cases}$$

$$\Rightarrow V_y = \frac{V_x}{C} = -C V_x \Rightarrow V_x + C^2 V_x = 0$$

جواب این معادله به فرم $V_x = V_m \sin(Ct + \varphi)$ است.

$$V_y = -C V_x = -C V_m \sin(Ct + \varphi)$$

$$\Rightarrow V_y - V_{0y} = V_m \cos(Ct + \varphi) \Big|_0^t = V_m (\cos(Ct + \varphi) - \cos \varphi)$$

برای بدست آوردن مکان بر حسب زمان کافی است از سرعتها نسبت به زمان مشتق بگیریم:

$$Z = Z_0 + V_z t \quad y = y_0 + \int_0^t V_y dt \quad , \quad x = x_0 + \int_0^t V_x dt$$

منتها قبل از آن بهتر است در مورد V_m , φ و نحوه بدست آمدن آنها صحبت کنیم.

این دو پارامتر ضرایبی هستند که از شرایط اولیه سرعتها بدست می آیند:

می توان دید که

$$V_{ox} = V_m \sin \varphi$$

$$V_{oy} = V_m \cos \varphi$$

از اینجا پیدا است که

$$V_m = \sqrt{V_{ox}^2 + V_{oy}^2}$$

$$\tan \varphi = \frac{V_{ox}}{V_{oy}}$$

حال برویم سراغ بدست آوردن x , y

$$x = x_o + \int_0^t V_m \sin(Ct + j) dt = x_o + \frac{V_m}{C} (\cos j - \cos(Ct + j))$$

$$y = y_o + \int_0^t V_m \cos(Ct + j) dt = y_o + \frac{V_m}{C} (\sin(Ct + j) - \sin j)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = x_o + V_{oy}/C - \frac{V_m}{C} \cos(Ct + j) \\ y = y_o - V_{ox}/C + \frac{V_m}{C} \sin(Ct + j) \\ z = z_o + V_z t \end{cases}$$

اما این چه شکل هندسی دارد.

چنانچه در یک z ثابت به x و y نگاه کنیم و برای سادگی تصور $y_o = \frac{V_{ox}}{C}$, $x_o = -\frac{V_{oy}}{C}$

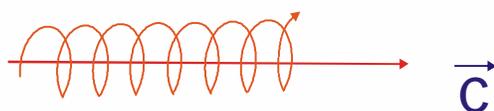
آنگاه

$$\begin{cases} x = A \sin(\theta) \\ y = B \cos(\theta) \end{cases}$$

که $\theta = Ct + \varphi$, $A = \frac{V_m}{C}$. این معادلات نقاط دایره‌ای را در مختصات دکارتی معین می‌کنند.

پس تصویر xy حرکت ذره دایره است. اگر این دایره را به ازای z های مختلف کش بدهیم شکلی فنری (مارپیچی)¹ ایجاد خواهد شد.

مارپیچی که در امتداد \hat{k} (همان \vec{C}) کش آمده است.



مسائل دیگر را نیز می‌توان در مختصات دکارتی (سه بعدی) بررسی کرد، منتها معمولاً جزء مسائل

عمومی نیستند. اکثر مسائل عمومی بعثت تقارنهای خاص جهان در مختصات کروی بررسی می‌شوند که موضوع مورد بحث بخشهای آینده است.



Helix¹

Olympiad.roshd.ir